

IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

In re application of

Yasutaka NAGAOKA, et al.

Appln. No.: 09/987,652

Confirmation No.: 7453

Filed: November 15, 2001

STRUCTURE FOR MOUNTING STEERING ANGLE SENSOR FOR STEERING

SUBMISSION OF PRIORITY DOCUMENT

Commissioner for Patents Washington, D.C. 20231

Sir:

For:

Submitted herewith is a certified copy of the priority document on which a Paint-to priority was made under 35 U.S.C. § 119. The Examiner is respectfully requested to acknowledge receipt of said priority document.

Respectfully submitted,

Group Art Unit: 2855

Examiner: Not yet assigned

SUGHRUE MION, PLLC 2100 Pennsylvania Avenue, N.W.

Washington, D.C. 20037-3213

Telephone: (202) 293-7060 Facsimile: (202) 293-7860

Enclosures:

Japan 2000-351098

Date: January 16, 2002

Registration No. 23,063

1 of 1

日本国特許厅 JAPAN PATENT OFFICE

JAN 1 6 2002 W

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office

出願年月日

Date of Application:

2000年11月17日

出 願 番 号 Application Number:

特願2000-351098

出 願 人 Applicant(s):

矢崎総業株式会社

RECEIVEU

JAN 18 2002

C 2800 MAIL ROOP

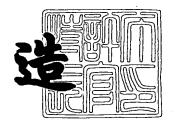
بالشوالية ا



2001年11月 9日

特許庁長官 Commissioner, Japan Patent Office





【書類名】 特許願

【整理番号】 YZK-5306

【提出日】 平成12年11月17日

【あて先】 特許庁長官殿

【国際特許分類】 B60G 16/02

H01H 25/04

【発明の名称】 ステアリング用舵角センサの取付構造

【請求項の数】 3

【発明者】

【住所又は居所】 静岡県榛原郡榛原町布引原206-1 矢崎部品株式会

社内

【氏名】 長岡 保貴

【発明者】

【住所又は居所】 静岡県榛原郡榛原町布引原206-1 矢崎部品株式会

社内

【氏名】 鈴木 規仁

【特許出願人】

【識別番号】 000006895

【氏名又は名称】 矢崎総業株式会社

【代表者】 矢崎 裕彦

【代理人】

【識別番号】 100083806

【弁理士】

【氏名又は名称】 三好 秀和

【電話番号】 03-3504-3075

【選任した代理人】

【識別番号】 100068342

【弁理士】

【氏名又は名称】 三好 保男

【選任した代理人】

【識別番号】 100100712

【弁理士】

【氏名又は名称】 岩▲崎▼ 幸邦

【選任した代理人】

【識別番号】 100087365

【弁理士】

【氏名又は名称】 栗原 彰

【選任した代理人】

【識別番号】 100079946

【弁理士】

【氏名又は名称】 横屋 赳夫

【選任した代理人】

【識別番号】 100100929

【弁理士】

【氏名又は名称】 川又 澄雄

【選任した代理人】

【識別番号】 100095500

【弁理士】

【氏名又は名称】 伊藤 正和

【選任した代理人】

【識別番号】 100101247

【弁理士】

【氏名又は名称】 高橋 俊一

【選任した代理人】

【識別番号】 100098327

【弁理士】

【氏名又は名称】 高松 俊雄

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 001982

【納付金額】

21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】

明細書 1

【物件名】

図面 1

【物件名】

要約書 1

【包括委任状番号】 9708734

【プルーフの要否】

要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 ステアリング用舵角センサの取付構造

【特許請求の範囲】

【請求項1】 ステアリングホイールの操舵角度を検出するステアリング用 舵角センサの取付構造において、

ステアリング用信号伝達装置、ターンシグナルレバー及びワイパーコントロールスイッチレバーが取り付けられたコラムの側面に嵌合凹部を設け、舵角センサ を前記コラムの側面から前記嵌合凹部に挿入し嵌合させてなる

ことを特徴とするステアリング用舵角センサの取付構造。

【請求項2】 請求項1に記載のステアリング用舵角センサの取付構造において、

前記ステアリング用信号伝達装置の回転体に結合して前記回転体と共に回転する回転円板が前記コラムに設けられ、該回転円板に形成された被検出部を、前記 舵角センサの筐体に形成したスリット内に挿入させたことを特徴とするステアリ ング用舵角センサの取付構造。

【請求項3】 請求項1に記載のステアリング用舵角センサの取付構造において、

前記ステアリング用信号伝達装置の回転体に結合して前記回転体と共に回転する回転円板が前記コラムに設けられ、該回転円板に形成された被検出部に対して、前記舵角センサの筐体より突出したセンサ部を上方又は下方に配置したことを特徴とするステアリング用舵角センサの取付構造。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】

この発明は、ステアリングホイールの操舵方向及び操舵角度を検出するステア リング用舵角センサの取付構造に関し、組付け性、取扱い性、メンテナンス性に 優れたステアリング用舵角センサの取付構造に関する。

[0002]

【従来の技術】

ステアリングホイールの回転角度を検知する舵角センサは、例えば図10及び図11に示すように、レバーユニットであるターンシグナルレバー101、ワイパーコントロールスイッチレバー102及びステアリング用信号伝達装置103が取り付けられたコラム104に対して、舵角センサユニット105を、コラム104の下方に開設したセンサ取付凹部106に下から嵌合させる構成とされている。

[0003]

舵角センサユニット105は、中央部に円形孔107を有し、その円形孔107にステアリングシャフトを貫通されることでコラム104に取り付けられる。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】

しかしながら、上記したように舵角センサユニット105をステアリングシャフトを貫通させて取り付けた構造であるため、センサ部に故障が発生してしまうと、ステアリングホイール、コラム104を取り外さなければならない。また、エアバッグ搭載車には、エアバッグ用コネクタを外さなくてはならないため、作業上の危険性が危惧される。

[0005]

そこで本発明は、組付け性、取扱い性、メンテナンス性及び作業安全性に優れたステアリング用舵角センサの取付構造を提供することを目的としている。

[0006]

【課題を解決するための手段】

請求項1に記載の発明は、ステアリングホイールの操舵角度を検出するステアリング用舵角センサの取付構造において、ステアリング用信号伝達装置、ターンシグナルレバー及びワイパーコントロールスイッチレバーが取り付けられたコラムの側面に嵌合凹部を設け、舵角センサを前記コラムの側面から前記嵌合凹部に挿入し嵌合させてなることを特徴としている。

[0007]

請求項1に記載の発明では、舵角センサをコラムの側面から嵌合凹部に挿入して当該コラムに取り付けているので、舵角センサが故障してもステアリングシャ

フトからコラムなどを取り外すことなく舵角センサをコラムから取り外すことができ、メンテナンスが容易になる。また、舵角センサを組み込むに際してもステアリングシャフトに組み付ける必要がないので、組付け性、取扱い性並びに作業安全性が大幅に向上する。また、エアバッグ用コネクタを取り外さなくてもメンテナンスすることができ、作業上の安全性が保たれる。

[0008]

請求項2に記載の発明は、請求項1に記載のステアリング用舵角センサの取付 構造であって、ステアリング用信号伝達装置の回転体に結合して前記回転体と共 に回転する回転円板が前記コラムに設けられ、該回転円板に形成された被検出部 を、前記舵角センサの筐体に形成したスリット内に挿入させたことを特徴とする

[0009]

請求項2に記載の発明では、請求項1に記載の発明の作用に加えて、回転円板 に形成した被検出部を舵角センサの筐体に形成したスリット内に挿入させたので 、センサ部が筐体により保護される。

[0010]

請求項3に記載の発明は、請求項1に記載のステアリング用舵角センサの取付 構造であって、ステアリング用信号伝達装置の回転体に結合して前記回転体と共 に回転する回転円板が前記コラムに設けられ、該回転円板に形成された被検出部 に対して、前記舵角センサの筐体より突出したセンサ部を上方又は下方に配置し たことを特徴としている。

[0011]

請求項3に記載の発明では、請求項1に記載の発明の作用に加えて、センサ部が筐体より突出しているが、このセンサ部はコラム内に入り込むため、センサ部の保護ができる。

[0012]

【発明の実施の形態】

以下、本発明に係る具体的な実施形態について図面を参照しながら詳細に説明 する。

[0013]

<ステアリング用舵角センサの取付構成>

図1は舵角センサをコラムに取り付ける前の状態を示す斜視図、図2は舵角センサをコラムに取り付けた状態を示す斜視図、図3は舵角センサの斜視図、図4は舵角センサの筐体に形成したスリット内に回転円板の被検出部が入り込んだ状態を示す斜視図、図5はセンサ部が筐体から突出した例を示す舵角センサの斜視図、図6は筐体から突出したセンサ部を回転円板の被検出部に対して下方に配置した状態を示す斜視図である。

[0014]

本実施形態のステアリング用舵角センサの取付構造は、図1に示すように、レバーユニットであるターンシグナルレバー1、ワイパーコントロールスイッチレバー2、ステアリング用信号伝達装置3が取り付けられたコラム4に、舵角センサ5が取り付けられた構成とされている。

[0015]

ターンシグナルレバー1は、図1及び図2に示すように、コラム4の右側面に 形成されたターンシグナルレバー取付孔に嵌合して取り付けられている。ワイパ ーコントロールスイッチレバー2は、コラム4の左側面に形成されたワイパーコ ントロールスイッチレバー取付孔に嵌合して取り付けられている。そして、ステ アリング用信号伝達装置3は、コラム4の本体中央部に配置されている。

[0016]

なお、本実施形態では、ターンシグナルレバー1をコラム4の右側、ワイパーコントロールスイッチレバー2をコラム4の左側に設けたが、左ハンドル車の場合は、ターンシグナルレバー1がコラム4の左側、ワイパーコントロールスイッチレバー2がコラム4の右側となる。

[0017]

ステアリング用信号伝達装置3は、例えばステアリングホイールに設けられた 各種スイッチと車体側に設けられた機器間を接続するケーブルを、回転体と固定 体とで形成される環状空間部内に渦巻き状に収容しており、ステアリングホイー ルの回転により前記ケーブルが回転体周面から繰り出され又は回転体周面に巻き

付けられるように構成されている。

[0018]

舵角センサ5は、コラム4の側面に形成された嵌合凹部6に、図1中矢印で示すように、当該コラム4の側方から挿入されて嵌合される。かかる舵角センサ5は、図3及び図4に示すように、扁平形状をなす上ケース7と下ケース8とからなるケース本体9内にセンサ部及び回路基板を収容した、いわゆる横型タイプとされている。このケース本体9のコラム4への挿入側における前面には、細長い開口であるスリット10が形成されている。このスリット10には、前記ステアリング用信号伝達装置3の回転体に連結して当該回転体と共に回転する環状をなす連結部11の下端部に一体化されたフランジ状の磁気円板12が入り込むようになっている。

[0019]

磁気円板12の周囲には、例えばN極とS極が交互に着磁された着磁パターンとされた被検出部が形成されている。この被検出部が前記スリット10内に入り込み、着磁された磁気円板12から発せられる磁力線の粗密をスリット10内にある回路基板35に搭載される磁気センサが感知し、それを信号処理してステアリングの操舵角度を検出する。

[0020]

なお、ケース本体9の背面には、図3に示すように、回路基板からケース本体9の外へと先端にコネクタ13が設けられた電線14を導出させる導出孔15が 形成されている。

[0021]

上記構成のように、舵角センサ5をコラム4の側面から嵌合凹部6に挿入して 当該コラム4に取り付けているので、例え舵角センサ5が故障してもステアリン グシャフトからコラム4などを取り外すことなく舵角センサ5をコラム4から取 り外すことができ、メンテナンスが容易になる。また、舵角センサ5を組み込む に際してもステアリングシャフトに組み付ける必要がないので、組付け性、取扱 い性並びに作業安全性が大幅に向上する。また、エアバッグ用コネクタを取り外 さなくてもメンテナンスすることができ、作業上の安全性が保たれる。さらに、

磁気円板12に形成した被検出部を舵角センサ5のケース本体9に形成したスリット10内に挿入させたので、センサ部がケース本体9により保護される。

[0022]

<舵角センサの変形例1>

図5及び図6に舵角センサの他の例を示す。この舵角センサ21は、縦長の下ケース22と蓋として機能する上ケース23とからなるケース本体24内に回路基板を収容した、いわゆる縦型タイプとされている。このケース本体24のコラム4への挿入側における前面には、センサ部25が水平に突出している。かかるセンサ部25は、磁気円板12の上方又は下方にこの磁気円板12に形成された着磁パターンと対向するように配置されている。

[0023]

なお、ケース本体24の背面には、回路基板からケース本体24外へと先端に コネクタ13設けられた電線14を導出させる導出孔15が形成されている。

[0024]

この舵角センサ21によれば、センサ部25がケース本体9より突出しているが、このセンサ部25はコラム4内に入り込むため、センサ部25の保護ができる。

[0025]

<舵角センサの変形例2>

図7~図9に舵角センサのさらに他の例を示す。この舵角センサ31は、図3に示す横型タイプのセンサで、上ケース32と下ケース33とからなるケース本体34内に、回路基板35と、この回路基板35上に回転自在に設けられる接続ギア36aと、着磁ギア36bとを収容している。

[0026]

回路基板35には、図7に示すように、先端にコネクタ13が設けられた電線14の端部を接続するコネクタ37が設けられている。着磁ギア36bは、磁気体をギア形状にモールドした形態のもの、或いはプラスチックマグネットをギア形状に形成したものが使用される。接続ギア36aは、ステアリング用信号伝達装置3の回転体と連結する連結部38の下端部に一体化された回転ギア39と噛

み合うようになっており、前記回転ギア39の回転を前記着磁ギア36bに伝達する。

[0027]

そして、この歯車機構では、ステアリングホイールの回転範囲を着磁ギア36bによって1回転で捕らえる減速ギアを採用している。例えば、自動車では、ステアリングホイールの回転が左右に2回転するため、合計4回転することになる。その4回転する際、着磁ギア36bを1回転させるように減速させる。その際、減速機構に用いる歯車は何個使用してもよい。また、減速させる比率も固定しない。

[0028]

着磁ギア36bには、例えばN極とS極が交互に着磁された着磁パターンとされた被検出部が形成され、この着磁された着磁ギア36bから発せられる磁力線の粗密を回路基板35に搭載される磁気センサが感知し、それを信号処理してステアリングの操舵角度を検出する。

[0029]

以上、実施形態について説明したが、本発明はこれに限定されるものではなく 、本発明構成の要旨に付随する各種の変更が可能である。

[0030]

例えば、図8及び図9に示す着磁ギア36bにスリット孔を形成すれば、光学式にステアリングホイールの操舵角度を検出することができる。

[0031]

【発明の効果】

以上の説明から明らかなように、請求項1記載の発明によれば、舵角センサを コラムの側面から嵌合凹部に挿入して当該コラムに取り付けているので、舵角セ ンサが故障してもステアリングシャフトからコラムなどを取り外すことなく舵角 センサをコラムから取り外すことができ、メンテナンスが容易になる。また、舵 角センサを組み込むに際してもステアリングシャフトに組み付ける必要がないの で、組付け性、取扱い性並びに作業安全性を大幅に向上できる。また、エアバッ グ用コネクタを取り外さなくてもメンテナンスすることができ、作業上の安全性 も保つことができる。

[0032]

請求項2記載の発明によれば、請求項1に記載の発明の効果に加えて、回転円板に形成した被検出部を舵角センサの筐体に形成したスリット内に挿入させたので、センサ部を筐体によって保護することができる。

[0033]

請求項3記載の発明によれば、請求項1記載の発明の効果に加えて、センサ部が筐体より突出しているが、このセンサ部はコラム内に入り込むため、センサ部を保護することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】

舵角センサをコラムに取り付ける前の状態を示す斜視図である。

【図2】

舵角センサをコラムに取り付けた状態を示す斜視図である。

【図3】

舵角センサの斜視図である。

【図4】

舵角センサの筐体に形成したスリット内に回転円板の被検出部が入り込んだ状態を示す斜視図である。

【図5】

センサ部が筐体から突出した例を示す舵角センサの斜視図である。

【図6】

筐体から突出したセンサ部を回転円板の被検出部に対して下方に配置した状態 を示す斜視図である。

【図7】

着磁ギアを用いた舵角センサの分解斜視図である。

【図8】

着磁ギアを用いた舵角センサを示すもので、上ケースを外した状態の分解斜視 図である。

【図9】

着磁ギアを用いた舵角センサの斜視図である。

【図10】

従来の舵角センサをコラムに下方から組み込む前の状態を示す斜視図である。

【図11】

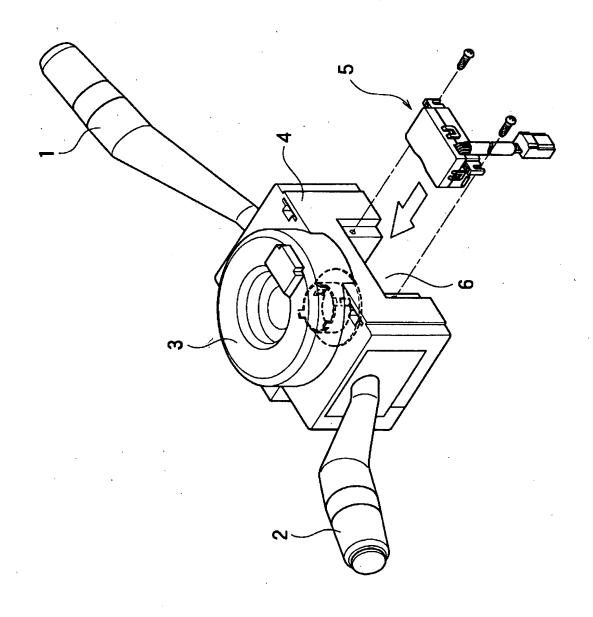
従来の舵角センサをコラムの下方から組み込んだ状態を示す斜視図である。

【符号の説明】

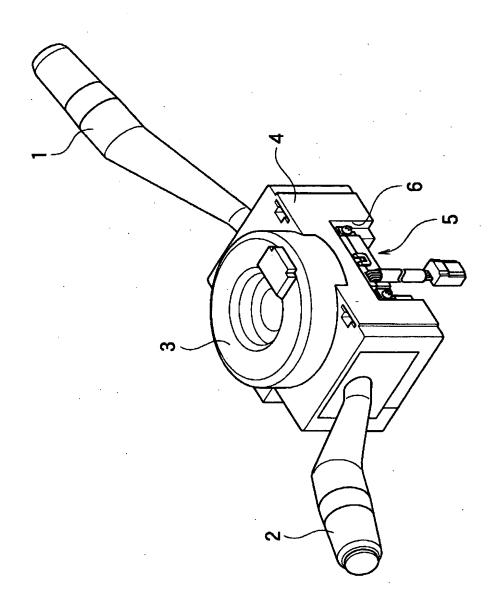
- 1 ターンシグナルレバー
- 2 ワイパーコントロールスイッチレバー
- 3 ステアリング用信号伝達装置
- 4 コラム
- 5、21、31 舵角センサ
- 6 嵌合凹部
- 10 スリット
- 12 磁気円板
- 25 センサ部
- 36a 接続ギア
- 36b 着磁ギア
- 39 回転ギア

【書類名】 図面

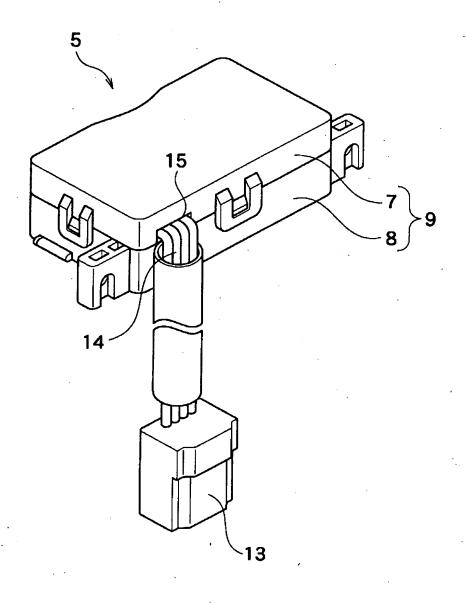
【図1】



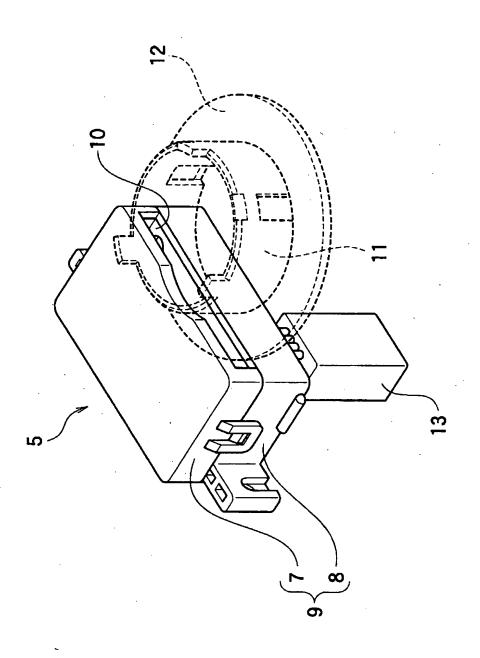
【図2】



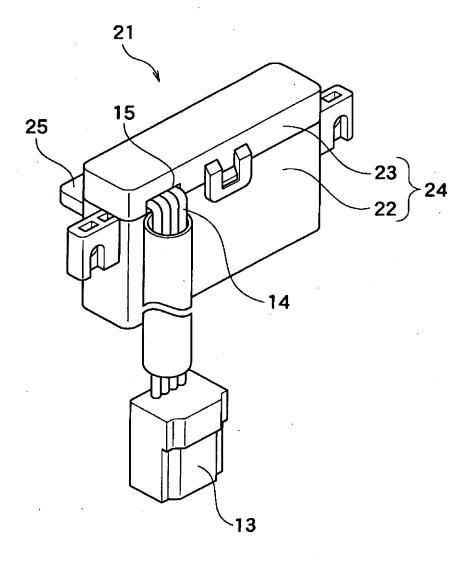
【図3】



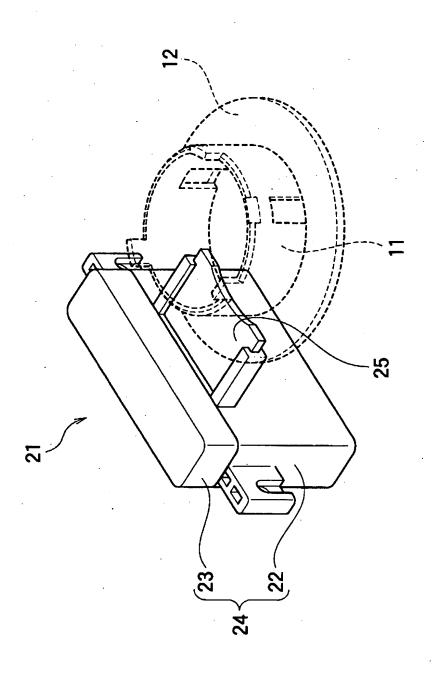
【図4】



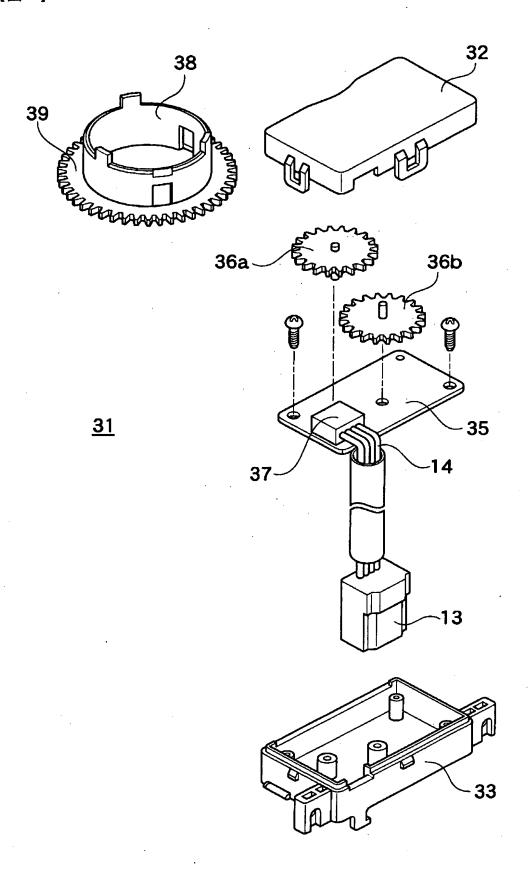
【図5】



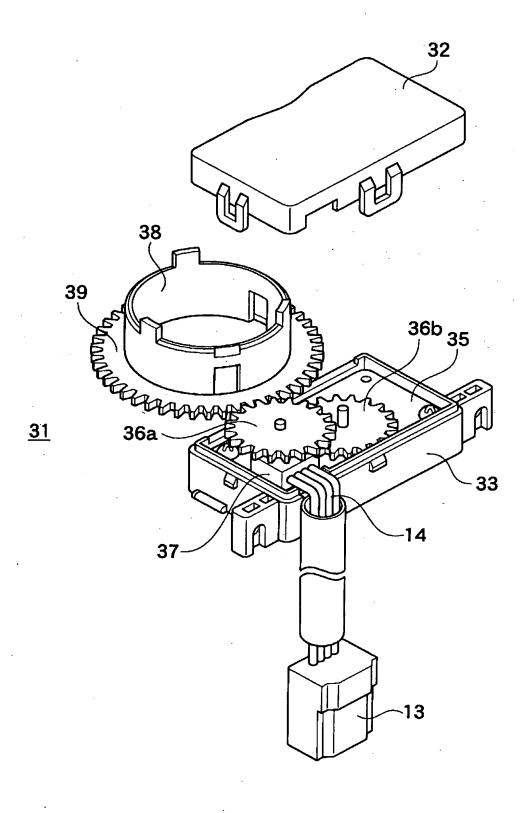
【図6】



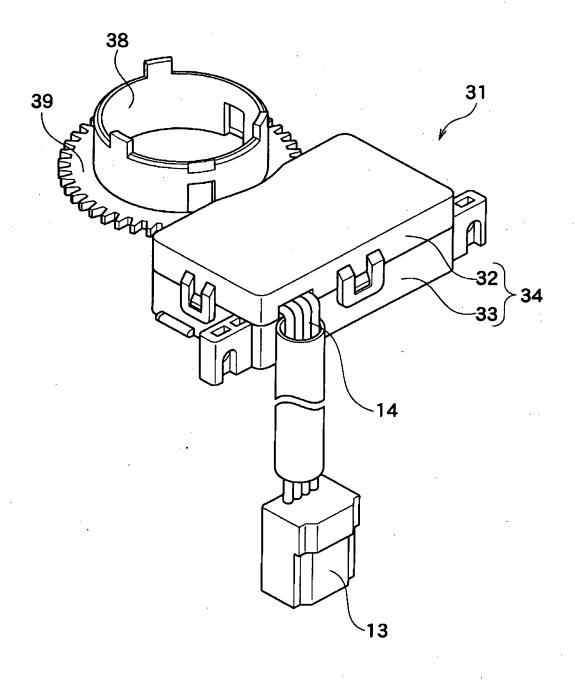
【図7】



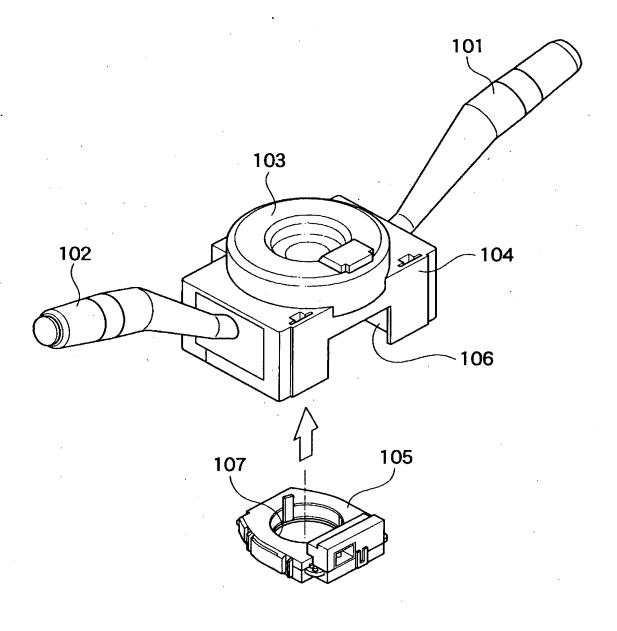
【図8】



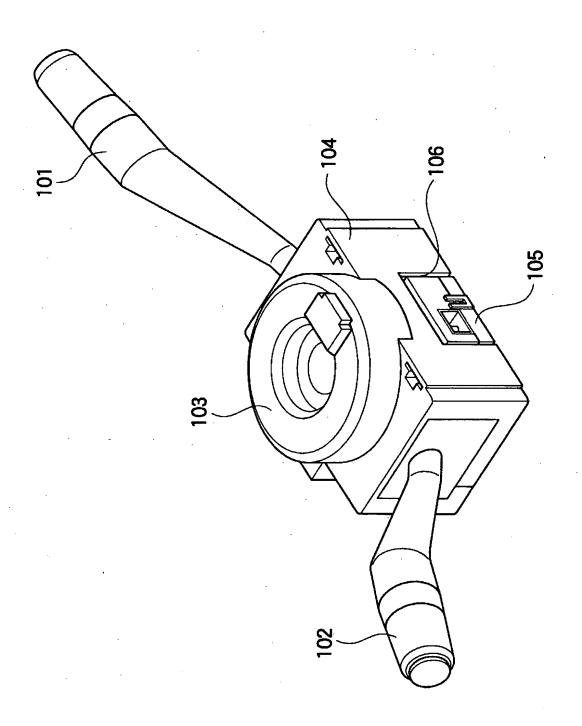
【図9】



【図10】



【図11】



【書類名】

要約書

【要約】

【課題】 組付け性、取扱い性、メンテナンス性及び作業安全性に優れたステア リング用舵角センサの取付構造を提供する。

【解決手段】 ステアリングホイールの操舵角度を検出するステアリング用舵角 センサの取付構造において、ステアリング用信号伝達装置3、ターンシグナルレバー1及びワイパーコントロールスイッチレバー2が取り付けられたコラム4の 側面に嵌合凹部6を設け、舵角センサ5を前記コラム4の側面から前記嵌合凹部6に挿入し嵌合させた。

【選択図】 図1

出願人履歴情報

識別番号

[000006895]

1. 変更年月日 1990年 9月 6日

[変更理由] 新規登録

住 所 東京都港区三田1丁目4番28号

氏 名 矢崎総業株式会社